

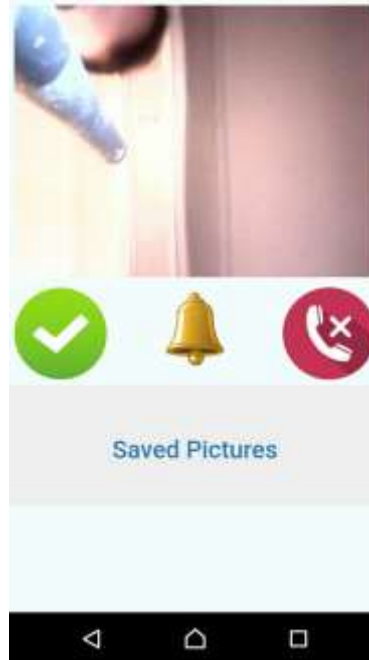
دریافت تصویر دوربین دیجیتال و انتقال بر بستر GPRS

جهت هدفمندتر شدن پروژه، سناریویی تحت عنوان ایفن هوشمند تعریف شده تا فرایند انجام ان طبق الگوریتم خاصی نظاممند گردد. بدین منظور از این به بعد برد الکترونیکی که در نقش پنل جلوی درب طراحی شده و شامل ماژول دوربین و سیمکارت و همچنین سویچ زنگ و دو LED بمنظور نشانگر رله میباشد، ایفن گفته میشود.



برد ایفن شامل میکروکنترلر ATmega48PA و سویچ زنگ و نشانگر LED و ماژول GPRS

در این سناریو با فشردن سویچ، عمل عکسبرداری انجام شده و بر بستر GPRS به سرور ارسال میگردد. همچنین فشردن سویچ توسط یک فلگ به سرور اطلاع داده میشود. سرور مورد استفاده که رابطی بین دستگاه ایفن و کاربر نهایی میباشد، تصویر دریافتی را جهت استفاده کاربر ذخیره کرده و کاربر میتواند با بهره‌گیری از صفحه وب و یا اپ اندرویدی که در اختیارش قرار دارد، از فشردن سویچ زنگ مطلع شده و تصویر فرد را روی صفحه ببیند و توسط دو کلید که روی اپ طراحی شده، درب را باز کرده و یا الارمی را فعال نماید.



نمایی از اینترفیس طراحی شده

در بالای صفحه، تصویر دریافتی نشان داده میشود و با کلیک روی آن، فلگ دریافت تصویر جدید ست میشود.

در زیر تصویر دریافتی، دو کلید بعنوان Accept (باز کردن درب) و Reject (الارم) و یک نمایشگر به شکل زنگ وجود دارد که فشرده شدن زنگ را نشان میدهد. با کلیک روی هر کدام از کلیدها، فلگ مربوط به فرمانش فعال شده و با کلیک روی نشانگر زنگ، صدای زنگ دریافتی و وایبره قطع میگردد.

در پایین صفحه هم لینک تصاویر دریافتی ذخیره شده وجود دارد که با کلیک روی آن میتوان به تصاویر دسترسی پیدا کرد. بدلیل محدودیت در فضای سرور، ذخیره تصاویر به 10 عدد محدود شده که بسته به میزان فضای موجود میتوان تعداد ذخیره سازی را افزایش داد.

برای اجرای پروژه، از ماژول A20 بهره گرفته شده است. البته در ابتدا بنا بود که A6C درایو شود که بدلیل آسیب دیدن ماژول، ادامه کار با A20 انجام شد. هر دو ماژول ساخت شرکت AI Thinker و شامل ارتباط GSM/GPRS بوده و قادر به دریافت تصویر از دوربین OV7670 میباشند. ماژول A20 علاوه بر قابلیت های A6C، دارای یک میکروکنترلر ESP8266 جهت ارتباط وایفای میباشد که البته در این پروژه مورد استفاده قرار نگرفته است. مزیت ماژولهای این خانواده نسبت به ماژولهای SIM800، امکان اتصال مستقیم دوربین و دریافت دیتای دوربین و کمپرس کردن به فرمت JPG و ارسال سریع به وب میباشد.

تغذیه مدار توسط یک اداپتر شارژر اندریدی از طریق کانکتر میکرو USB تعبیه شده روی ماژول تامین میگردد. البته بدلیل نازک بودن سیمهای شارژرهای چینی ممکن است هنگام انتقال دیتا که ماژول جریان بیشتری میکشد، ولتاژ کاهش یابد که باید جهت جبران خازنی با ظرفیت بالا روی پایه تغذیه ماژول لحیم شود.

البته یک ترمینال هم برای ولتاژ ورودی در نظر گرفته شده که در صورت نیاز میتوان از آن بهره گرفت. در نقاط مختلف برد خازنهایی جهت تثبیت ولتاژ و حذف ریپل در نظر گرفته شده است. فرکانس کریستال میکرو 3.6864MHZ میباشد تا خطای ارتباط یوارت صفر شود. دو LED به رنگهای سبز و قرمز از طریق مقاومت 330 به پایه های PB0 و PD7 وصل شده اند که بعنوان خروجی نمایشگر رله های بازکردن در و یا بصدا درآوردن الارم میباشد. میکروسویچی که به پایه PB2 وصل شده، بعنوان ورودی شاسی زنگ بکار میرود. کانکتر ISP جهت پرگرم کردن میکرو میباشد و پایه ریست میکرو هم با یک مقاومت 2کیلو پول آپ شده است. سعی شده پایه های بیکار میکرو بیرون کشیده شود تا در صورت نیاز بتوان از آنها بهره گرفت.

ارتباط میکرو با ماژول از طریق دو پایه RX و TX میباشد. از آنجا که تغذیه میکرو 5 ولت است و تغذیه ماژول 3.3 ولت میباشد، پایه TX میکرو با یک مقاومت 1کیلو به RX ماژول وصل شده تا از آسیب احتمالی ورودی ماژول جلوگیری شود. پایه RST ماژول هم به پایه PC1 میکرو وصل شده تا در صورت نیاز میکرو بتواند ماژول را ریست سخت افزاری نماید. البته پایه های PWR و CTS و RTS ماژول نیز به میکرو وصل شده تا در صورت نیاز امکان دسترسی وجود داشته باشد.

ارتباط میکروکنترلر با ماژول از طریق دستورات ATCommand یوارت بشرح زیر میباشد:

AT	جهت تنظیم بادریت اتومات(که اینجا 9600 است) و چک کردن آماده بکار بودن ماژول
ATE0	غیرفعال کردن اکوی ماژول
AT+CREG?	چک کردن رجیستر شدن سیمکارت
AT+CNMI=0,0,0,0,0	خاموش کردن پیامهای ماژول(بخاطر ایجاد مزاحمت پیامهای اپراترها در کارکرد سیستم)
AT+CGDCONT=1,"IP","mtnirancell"	تنظیم پرتکل و اکسس پوینت جهت ارتباط GPRS
AT+CSST="mtnirancell", "", ""	تنظیم نام اکسس پوینت و یوزر/پسورد
AT+CIICR	برقراری ارتباط GPRS جهت اتصال به اینترنت
AT+CIFSR	دریافت ایپی ادرس ماژول
AT+CAMCFG=0,1	فعال کردن فلش دوربین جهت روشن شدن هنگام عکسبرداری
AT+CAMSTART=1	البته ماژول کانفیگهای بیشتری همچون دید در شب و چرخش و کیفیت تصویر و ... هم دارد که در صورت نیاز میتوان از آنها بهره گرفت.
AT+CAMCAP	استارت دوربین با کیفیت VGA و رزولوشن x480640
	کپچر تصویر

دریافت تصویر از طریق پرت سریال، البته در این پروژه از این دستور استفاده نشده ولی جهت ذخیره لوکال میتوان از آن بهره گرفت **AT+CAMRD**

ارسال تصویر به وبسرور اسمارتدیوایس و پرت 80 به روش پست **AT+CAMPOST="smart-device.ir/ic/up.php?n=0.jpg",80**

AT+CIPSTART="TCP","smart-device.ir",80

استارت سوکت تی‌سی‌پی به وبسرور روی پرت 80 جهت ارسال فلگ زنگ و چک کردن فلگهای اکسپت/ریجکت

AT+CIPSEND

شروع ارسال دیتا

بعد از ارسال این فرمان، اگر در مرحله قبل سوکت موفق باشد ماژول کرکتر < را بر میگرداند و میکرو این دو خط را به ماژول ارسال میکند:

GET /ic/mhnsn.php?i=1 HTTP/1.1

اگر زنگ خورده باشد، عدد 1 بعنوان پارامتر به هاست ارسال میشود

Host: smart-device.ir

معرفی هاست جهت برقراری ارتباط

سپس جهت آگاهسازی ماژول از اتمام ارسال دیتا، کرکتر اسکپی با کد دسیمال 27 را ارسال نمود

در صورتیکه ارتباط موفقیت‌آمیز باشد، سرور دیتای دریافتی را ذخیره کرده و فلگهای مربوط به اکسپت/ریجکت/عکس‌پردار را با فرمت **UUU1** و یا **UUU2** و یا **UUU3** برمیگرداند.

AT+CIPCLOSE

این دستور برای بستن سوکت بکار میرود

در صورتیکه میکرو رشته **UUU1** و یا **UUU2** را دریافت نماید، پایه‌های مرتبط را که به دو ال‌ای‌دی سبز و قرمز متصل است فعال مینماید و در صورت دریافت **UUU3** وارد پرسه گرفتن عکس جدید و ارسال به سرور میگردد.

مدت زمان انتقال تصویر از ماژول به سرور، بستگی به انتن‌دهی محل و کیفیت کانکشن اینترنت داشته و در تستهایی که انجام گرفت، کمترین زمان حدود 10 ثانیه بدست آمد.

جهت اجرای دستوراتی که در بالا گفته شد و دریافت و پردازش پاسخ ماژول توسط میکرو در بازه زمانیهای مشخص، از فلگ تایمر 1 استفاده شده تا در صورت عدم دریافت پاسخ از ماژول کل سیستم ریست شود.

شرح برنامه میکرو

هدرهای مورد استفاده در ابتدای برنامه اینکلود شده اند:

```
#include <avr/io.h>
#include <avr/interrupt.h>
#include <avr/pgmspace.h>
#include <util/delay.h>
#include <string.h>
```

دو ماکرو که جهت فعال و غیرفعال کردن دریافت یوارت تعریف شده اند:

```
#define rxEnable() UCSR0B|=(1<<RXIE0)|(1<<RXEN0)
#define rxDisable() UCSR0B&=~((1<<RXIE0)|(1<<RXEN0))
```

رشته های ثابتی که جهت کاهش مصرف رم، در فلش میکرو تعریف شده اند:

```
const char AT[] PROGMEM = "AT\r\n";
const char ATE0[] PROGMEM = "ATE0\r\n";
const char CREG[] PROGMEM = "AT+CREG?\r\n";
const char CNMI[] PROGMEM = "AT+CNMI=0,0,0,0,0\r\n";
const char CAMCFG[] PROGMEM = "AT+CAMCFG=0,1\r\n";
const char CAMSTART[] PROGMEM = "AT+CAMSTART=1\r\n";
const char CRLF[] PROGMEM = "\r\n";
const char OK[] PROGMEM = "\r\nOK\r\n";
const char ERROR[] PROGMEM = "ERROR";
const char CGDCONT[] PROGMEM = "AT+CGDCONT=1,\"IP\", \"mtnirancell\"\r\n";
const char CSTT[] PROGMEM = "AT+CSTT=\"mtnirancell\", \"\", \"\"\r\n";
```

```

const char CIICR[] PROGMEM = "AT+CIICR\r\n";
const char CIFSR[] PROGMEM = "AT+CIFSR\r\n";
const char CONNECT[] PROGMEM = "CONNECT ";
const char RST[] PROGMEM = "AT+RST=1\r\n";
const char WEB[] PROGMEM = "AT+CIPSTART=\"TCP\", \"smart-device.ir\",80\r\n";
const char CLOSE[] PROGMEM = "AT+CIPCLOSE\r\n";
const char SEND[] PROGMEM = "AT+CIPSEND\r\n";
const char GET[] PROGMEM = "GET /ic/mhnsn.php?i=";
const char HTTP[] PROGMEM = " HTTP/1.1\r\n";
const char HOST[] PROGMEM = "Host: smart-device.ir\r\n\r\n";
const char CODE1[] PROGMEM = "UUU1";
const char CODE2[] PROGMEM = "UUU2";
const char CODE3[] PROGMEM = "UUU3";
const char ATCAMCAP[] PROGMEM = "AT+CAMCAP\r\n";
const char CAMCAP[] PROGMEM = "CAMCAP:";
const char ATCAMPOST[] PROGMEM = "AT+CAMPOST=\"smart-device.ir/ic/up.php?n=0.jpg\",80\r\n";
const char CAMPOST[] PROGMEM = "+CAMPOST:";
const char CAMPOST0[] PROGMEM = "+CAMPOST:0";
const char CAMPOST1[] PROGMEM = "+CAMPOST:1";

const char NORESPONSE[] PROGMEM = "COMMAND NO RESPONSE!\r\n";

```

متغیرهای بکار رفته در برنامه:

```
volatile unsigned char rxBuff[256] = { 0 }, rxIndx = 0, pb2 = 1;
```

rxBuff

ارایه بایتهای دریافتی از ماژول

rxIndx

ایندکس بایت دریافتی

pb2

فلگ فشرده شدن زنگ

تابعی که برای ریست نرم افزاری میکرو بکار میرود:

```
void(*rstMicro) (void) = 0; // Reset uC by jumping to address 0
```

تابع راه اندازی اولیه:

```
void init(void) {
```

```
    DDRB |= 0x01; // خروجی دربازکن
```

```
    PORTB |= 0x04; // ورودی زنگ
```

```
    DDRD |= 0x80; // خروجی الارم
```

فعال کردن اینترایت مربوط به پایه سویچ زنگ(PB2):

```
    PCICR = (1<<PCIE0); PCMSK0 = (1<<PCINT2);    PCIFR = (1<<PCIF0);
```

کانفیگ تایمر 1 برای سرریز حدود 1 ثانیه:

```
    TCCR1B = (0 << ICNC1) | (0 << ICES1) | (0 << WGM13) | (0 << WGM12) | (0 << CS12) | (1 << CS11) | (1 << CS10); // ~1Hz@ 3.686400MHz
```

```
    TCNT1H = 0x00; TCNT1L = 0x00; ICR1H = 0x00; ICR1L = 0x00; OCR1AH = 0x00; OCR1AL = 0x00; OCR1BH = 0x00; OCR1BL = 0x00;
```

کانفیگ یوارت برای بادریت 9600bps:

```
    UCSR0B = (1 << TXEN0);    UCSR0C = (1 << UCSZ01) | (1 << UCSZ00);
```

```
    UBRR0H = 0x00;    UBRR0L = 0x17; // BaudRate=9600bps @ 3.686400MHz
```

کانفیگ وادگام جهت ریست کردن میکرو در صورت عدم ریست تایمر پس از حدود 4 ثانیه:

```
    WDTCSR = (0 << WDIF) | (0 << WDIE) | (1 << WDP3) | (1 << WDCE) | (1 << WDE) | (0 << WDP2) | (0 << WDP1) | (1 << WDP0);
```

```
WDTCSR = (0 << WDIF) | (0 << WDIE) | (1 << WDP3) | (0 << WDCE) | (1 << WDE) | (0 << WDP2) | (0 << WDP1) | (1 << WDP0);
```

فعال کردن اینتراپتهای میکرو:

```
sei();
}
```

تابع ارسال یک بایت از طریق یوارت که از دیتاشیت میکرو کپی شده:

```
void USART_Tx(unsigned char data) {
    while (!(UCSR0A & (1 << UDRE0))); // Wait for empty transmit buffer
    UDR0 = data; // Put data into buffer, sends the data
}
```

تابع ارسال یک رشته از طریق یوارت که از تابع قبلی استفاده میکند:

```
void USART_TxStr(unsigned char *data) {
    while (*data != '\0')
        USART_Tx(*data++);
}
```

تابع ارسال یک رشته ثابت ذخیره شده در فلش میکرو از طریق یوارت:

```
void USART_TxStr_P(const char *data) {
    while (pgm_read_byte(data) != 0x00)
        USART_Tx(pgm_read_byte(data++));
}
```

تابع پاک کردن بافر دریافتی یوارت:

برای دریافت درست پاسخ ماژول، میبایست پاسخ قبلی که در بافر ذخیره شده را پاک کرد.

```
void flushBuff(void) {
    rxIndx = 0;
    for (unsigned char i = 0; i < 255; i++)
        rxBuff[i] = 0;
}
```

تابع ریست ماژول که در آن هم پایه متصل به ریست ماژول صفر میشود و هم بصورت نرم افزاری دستور ریست به ماژول ارسال میگردد و در پایان نیز میکرو ریست میشود:

```
void rstA6C(void) {
    DDRC |= 0x02; // A6C's rst pin
    USART_TxStr_P(RST); _delay_ms(100);
    USART_TxStr_P(RST); _delay_ms(100);
    DDRC &= 0xFD;
    rstMicro();
}
```

تابع ارسال دستورات AT Command به ماژول که سه پارامتر ورودی دارد:

1. cmd دستوری که میبایست به ماژول ارسال شود
2. res پاسخی مورد انتظار

3. timeout مدت زمانی که در صورت عدم دریافت پاسخ از ماژول، تابع مقدار 1 را بمعنی عدم موفقیت در دریافت پاسخ مناسب برمیگرداند.

این تابع حدود هر 1 ثانیه دستور را برای ماژول ارسال کرده و در صورتیکه از ماژول پاسخ مورد انتظار را دریافت کند بلافاصله مقدار 0 را برمیگرداند وگرنه تا پایان تایم اوت هر ثانیه دستور را ارسال کرده و در صورت عدم دریافت پاسخ مورد نظر در این مدت، تابع مقدار 1 را برمیگرداند.

```
unsigned char a6c(const char *cmd, const char *res, unsigned char timeout) {
    unsigned char r = 1; // مقداری که تابع برمیگرداند
```

```

flushBuff();          // پاک کردن بافر ورودی
rxEnable();           // فعال کردن دریافت یورات
for (unsigned char retryCnt = 0; retryCnt < timeout;) { // متغیر شمارنده تلاشها
    asm volatile("wdr");          // ریست تایمر واجداگ
    if(TIFR1&0x01) {              // در صورت سرریز تایمر 1، شمارنده افزایش میابد
        USART_TxStr_P(cmd); // ارسال دستور به ماژول
        TIFR1 |= 0x01; // ریست کردن فلگ سرریز تایمر
        retryCnt++;           // افزودن شمارنده تلاش دوباره
    }
    if (strstr_P(rxBuff, res)) r = 0; // مقدار 0 در صورت دریافت پاسخ موردنظر، مقدار
}
rxDisable();          // غیرفعال کردن دریافت یورات
return r; // در صورت عدم دریافت پاسخ مورد نظر مقدار 1 برگردانده میشود
}

```

تابع بستن کانکشنهای باز:

از آنجا که ممکن است هنوز کانکشن بازی به سرور از طریق ماژول وجود داشته باشد، جهت اطمینان از عملکرد درست میبایست دستور بستن کانکشن ارسال شود. این تابع پس از ارسال این دستور، در یک بازه زمانی حدود 10 ثانیه ای پاسخ دریافتی از ماژول را چک میکند. پس از دریافت این دستور توسط ماژول، اگر کانکشن بازی موجود باشد بسته شده و اکی و در غیر اینصورت ارور بمیکرو برگردانده میشود.

```

void closeConnections(void){
    unsigned char retryCnt = 0;
    flushBuff();
    USART_TxStr_P(CLOSE); // ارسال فرمان بستن کانکشنها به ماژول
    rxEnable();
    while (!(strstr_P(rxBuff, OK) || strstr_P(rxBuff, ERROR)) && retryCnt < 10) {
        asm volatile("wdr");
        if(TIFR1&0x01) {
            TIFR1 |= 0x01;
            retryCnt++;
        }
    }
    rxDisable();
}

```


تابع روتین اینتراپت دریافت بابت از یورات که بایتهای دریافتی را در صورت دریافت صحیح و سالم، جهت پردازش توسط برنامه اصلی، درون بافر ذخیره میکند:

```
ISR(USART_RX_vect) {
    unsigned char udr = UDR0;
    if (!(UCSR0A & ((1<<FE0) | (1<<UPE0) | (1<<DOR0))))
        rxBuff[rxIndx++] = udr;
}
```

تابع روتین اینتراپت پایه متصل به سویچ زنگ که در صورت فشرده شدن متغیر مربوطه را تغییر میدهد:

```
ISR(PCINT0_vect) {
    if(!(PINB & (1 << 2))) {
        pb2 = 0;
    }
}
```

تابع اصلی برنامه بصورت زیر میباشد:

```
int main(void) {
```

متغیرهای بکار رفته عبارتند از فلگ عکسبرداری و شمارنده تلاش:

```
unsigned char takePic = 1, retryCnt = 0;
```

اگر فلگ عکسبرداری برابر با 1 باشد، عملیات عکسبرداری و ارسال عکس به سرور انجام میشود. این فلگ در دو حالت فعال میگردد:

1. فشرده شدن شاسی زنگ
2. دریافت فرمان از سمت سرور

```
init(); // فراخوانی تابع راه اندازی اولیه
```

پس از راه اندازی واحدهای میکرو، نوبت کانفیگ اولیه ماژول میباشد. بدین منظور تا دریافت پاسخ یکی از ماژول، میکرو هر ثانیه کامند AT را ارسال میکند. توسط این دستور، ماژول میفهمد که بادریت ارتباطی 9600 بوده و خود را تطبیق میدهد و یکی برمیگرداند. در صورتیکه در بازه زمانی 30 ثانیه ای میکرو پاسخ یکی را از ماژول دریافت نکند، ماژول و خودش را ریست میکند.

```
if (a6c(AT, OK, 30))
```

```
    rstA6C();
```

پس از دریافت یکی از ماژول، دستور خاموش کردن اکو ارسال میگردد تا دستورات ارسالی به ماژول اکو نشود:

```
if (a6c(ATE0, OK, 5))
```

```
    rstA6C();
```

با دریافت موفقیت امیز پاسخ یکی از ماژول، میکرو با ارسال دستور مربوط به رجیستر شدن شبکه و پردازش پاسخ دریافتی از ماژول، منتظر اتصال ماژول به شبکه GSM میماند. در صورتیکه در بازه زمانی 30 ثانیه ای ارتباط برقرار نشود، میکرو ماژول و خودش را ریست میکند. در صورت برقراری ارتباط، ماژول پاسخ CREG: 1 را برمیگرداند که بسته به اتنن دهی منطقه ممکن است بین 5 تا 30 ثانیه زمان ببرد.

```
if (a6c(CREG, PSTR("+CREG: 1"), 30))
```

```
    rstMicro();
```

اجرای کامند مربوط به خاموش کردن پیامهای اپراترها و انتظار برای دریافت پاسخ یکی از ماژول:

```
if (a6c(CNMI, OK, 5))    rstA6C();
```

اجرای کامند فعال کردن فلش زدن ماژول هنگام عکسبرداری و انتظار برای دریافت یکی در پاسخ ماژول:

```
if (a6c(CAMCFG, OK, 5))
```

```
    rstMicro();
```

اجرای کامند استارت دوربین و انتظار برای دریافت خط جدید در پاسخ ماژول:

```
if (a6c(CAMSTART, CRLF, 10))
```

```
    rstMicro();
```

```
_delay_ms(10); // تاخیر مورد نیاز جهت چشمپوشی از مابقی پاسخ دریافت شده از ماژول
```

ارسال دستور تنظیم پرتکل و اکسسپوینت و انتظار 5 ثانیه ای برای دریافت یکی:

```
if (a6c(CGDCONT, OK, 5))
```

```
    rstMicro();
```

ارسال دستور تنظیم نام اکسسپوینت و یوزر و پسورد و انتظار 5 ثانیه ای برای دریافت یکی:

```
if (a6c(CSTT, OK, 5))
```

```
    rstMicro();
```

ارسال دستور اتصال به GPRS جهت دسترسی به اینترنت و انتظار 60 ثانیه ای برای دریافت خط جدید از ماژول:

بسته به کیفیت سیگنال دهی این زمان کاهش میابد.

```
if (a6c(CIICR, CRLF, 60))
```

```
    rstMicro();
```

```
_delay_ms(100); // تاخیر مورد نیاز جهت چشمپوشی از مابقی پاسخ دریافت شده از ماژول
```

پس از اجرای دستورات بالا اگر کانکشن GPRS بدون مشکل برقرار شود، ماژول ادرس IP دریافت کرده و توسط کد زیر میتوان از دریافت ادرس IP مطمئن شد وگرنه سیستم را ریست نمود:

با چک کردن وجود کرکتر نقطه(".") در پاسخ دریافتی از ماژول میتوان از دریافت صحیح IP ادرس اطمینان حاصل کرد.

```
USART_TxStr_P(CIFSR);
```

```
flushBuff();
```

```
rxEnable();
```

```

while (!strstr(rxBuff, ".") && retryCntr < 10) {
    asm volatile("wdr");
    if(TIFR1&0x01) {
        TIFR1 |= 0x01;
        retryCntr++;
    }
}
rxDisable();
if(retryCntr >= 10)
    rstA6C();
_delay_ms(10);

```

پس از صدور دستورات بالا و اطمینان از اتصال اینترنت، حلقه اصلی برنامه اجرا میشود که در ابتدای آن فلگ عکسبرداری چک میشود و در صورت ست بودن آن، دستور کیچر تصویر و ارسال به سرور صادر میگردد.

```

for(;;){
    if(takePic) {
        ارسال فرمان کیچر عکس که باید در بازه زمانی کمتر از 5 ثانیه پاسخ مازول دریافت شود وگرنه سیستم ریست میشود:
        USART_TxStr_P(ATCAMCAP);
        flushBuff();
        rxEnable();
        while (!strstr_P(rxBuff, CAMCAP) && retryCntr < 5) {
            asm volatile("wdr");
            if(TIFR1&0x01) {
                TIFR1 |= 0x01;
                retryCntr++;
            }
        }
        rxDisable();
        if(strstr_P(rxBuff, ERROR) || (retryCntr >= 5) )
            rstA6C();// در صورتیکه پاسخ مناسب دریافت نشود سیستم ریست میگردد
        _delay_ms(100);// تاخیر مورد نیاز جهت نادیده گرفتن باقی پاسخ مازول
    }
}

```

بستن کانکشنهای باز جهت اطمینان:

```
closeConnections();
```

اجرای دستور ارسال عکس به سرور:

این مرحله بسته به کیفیت کانکشن ممکن است بین 10 تا 60 ثانیه زمان ببرد که در صورت عدم دریافت پاسخ در این بازه زمانی سیستم ریست میگردد.

```
USART_TxStr_P(ATCAMPOST);
flushBuff();
rxEnable();
retryCntr = 0;
while (!(strstr_P(rxBuff, NORESPONSE) || strstr_P(rxBuff, ERROR) || strstr_P(rxBuff, CAMPOST))
&& retryCntr < 60) {
```

```
    asm volatile("wdr");
    if(TIFR1&0x01) {
        TIFR1 |= 0x01;
        retryCntr++;
    }
```

```
}
_delay_ms(100);
rxDisable();
```

در صورت عدم موفقیت در ارسال تصویر به سرور، ماژول با CAMPOST 0 پاسخ میدهد که باعث ریست سیستم میشود:

```
if(strstr_P(rxBuff, CAMPOST0) || (retryCntr >= 60) )
    rstA6C();
```

در صورت موفقیت ماژول در ارسال تصویر به سرور، فلگ مربوطه ریست میشود:

```
if(strstr_P(rxBuff, CAMPOST1))    takePic = 0;
} // اتمام بلاک مربوط به چک کردن فلگ ارسال تصویر
```

در روتین اصلی برنامه وقتی فلگ عکسبرداری ست نشده باشد، اتصال به وبسرور جهت ارسال وضعیت ورودی شاسی زنگ و دریافت فلگهای مربوط به خروجیها برقرار میگردد. بدین منظور میکرو دستور مربوطه به ماژول ارسال کرده و تا 10 ثانیه منتظر برقراری ارتباط میماند که در صورت عدم موفقیت سیستم ریست میگردد:

```
retryCntr = 0;
flushBuff();
USART_TxStr_P(WEB); // اجرای دستور برقراری سوکت تی سی پی به پرت 80 سرور اسمارت-دیوایس
rxEnable();
while (!(strstr_P(rxBuff, OK) || strstr_P(rxBuff, ERROR)) && retryCntr < 10) {
    asm volatile("wdr");
```

```

if(TIFR1&0x01) {
    TIFR1 |= 0x01;
    retryCnt++;
}

```

```

}
if (strstr_P(rxBuff, OK)) {

```

```

    retryCnt = 0;

```

```

}

```

```

rxDisable();

```

```

if (retryCnt >= 10) {

```

```

    rstA6C();// پس از 10 ثانیه اگر ارتباط با وبسرور برقرار نشود سیستم ریست میشود

```

در صورت موفق بودن برقراری ارتباط با سرور، کدهای زیر اجرا میگردد:

```

} else {

```

```

    flushBuff();

```

```

    rxEnable();

```

```

    USART_TxStr_P(SEND); // اجرای دستور شروع ارسال دیتا

```

در صورت موفقیت امیز بودن برقراری سوکت TCP به پرت 80 (پرت مربوط به سرور HTTP)، ماژول با ارسال کرکتر > به میکرو امادگی کانکشن را اعلام میکند و میکرو هم هدر متد GET را ارسال میکند.

```

for (retryCnt = 0; retryCnt < 10;) {

```

```

    if (strstr(rxBuff, ">")) { // در صورت موفقیت ماژول کرکتر > را برمیگرداند

```

```

        USART_TxStr_P(GET); // ارسال هدر مربوط به متد گت

```

```

        if(pb2) { // در صورت فشردن ورودی شاسی زنگ، عدد 3 ارسال میشود

```

```

            USART_Tx('3'); // عدد 3 تأثیری در سرور نداشته و نادیده گرفته میشود

```

```

        } else { // در صورت فشردن شدن زنگ، عدد 1 ارسال میشود

```

```

            USART_Tx('1');

```

```

            takePic = 1; // فعال کردن فلگ عکسبرداری

```

```

            pb2 = 1; // غیرفعال کردن فلگ شاسی زنگ

```

```

        }

```

```

        USART_TxStr_P(HTTP); // ارسال ورژن پرتکل هایپرتکست

```

```

        USART_TxStr_P(HOST); // ارسال نام سرور که همان اسمارت-دیوایس میباشد

```

```

        USART_Tx(0x1A); // کد اسکی 26 جهت اطلاع ماژول از اتمام دیتا ارسال میگردد

```

```

USART_TxStr_P(CRLF); // در پایان هم کرکترهای خط جدید ارسال میگردد
پس از ارسال درخواست GET، سرور فلگ مربوط به خروجیها را برای مازول برمیگرداند:

flushBuff();

rxEnable();

for (retryCntr = 0; retryCntr < 10;) {
    if (strstr_P(rxBuff, CODE1)) {
        اگر بافر شامل CODE1 یا همان رشته "1UUU" باشد، LED قرمز غیرفعال شده و سبز فعال میگردد.
        PORTD &= 0x7F;    _delay_ms(50); PORTB |= 0x01;
        break;
    } else if (strstr_P(rxBuff, CODE2)) {
        اگر بافر شامل CODE2 یا همان رشته "2UUU" باشد، LED سبز غیرفعال شده و قرمز فعال میگردد.
        PORTB &= 0xFE;    _delay_ms(50); PORTD |= 0x80;
        break;
    } else if (strstr_P(rxBuff, CODE3)) {
        اگر بافر شامل CODE3 یا همان رشته "3UUU" باشد، کاربر درخواست عکسبرداری ارسال کرده و فلگ مربوطه فعال میگردد.
        takePic = 1;
        break;
    }
    asm volatile("wdr");
    if(TIFR1&0x01) {
        TIFR1 |= 0x01;
        retryCntr++;
    }
}
rxDisable();

if(retryCntr<10)
    break;

}

asm volatile("wdr");

if(TIFR1&0x01) {
    TIFR1 |= 0x01;

```

```
retryCnt++;
```

```
}
```

```
}
```

```
rxDisable();
```

```
closeConnections();
```

```
} // پایان ارتباط با وب سرور
```

```
} // پایان حلقه اصلی برنامه
```

```
} // پایان تابع اصلی برنامه
```

جزئیات پرژه: نرم افزار

از آنجا که IP ادرس اختصاص یافته به ماژول در ارتباط GPRS از نوع داینامیک Invalid میباشد، نمیتوان از طریق اینترنت مستقیماً با آن ارتباط برقرار نمود. بنابراین نیاز به یک سرور واسطه میباشد تا دیتا را بین دستگاه و کاربر منتقل کند. از آنجا که ماژول A6C میتواند تصاویر را به روش POST ارسال نماید، تنها به یک وب سرور یا هاست نیاز خواهیم داشت که بتواند درخواستهای GET و POST را هندل نماید. هاست مورد استفاده در این پرژه از زبان اسکریپتینگ PHP پشتیبانی میکند. PHP یک زبان اسکریپتینگ است که سمت سرور اجرا شده و میتوان خروجی آن را توسط کدینگ HTML روی یک مرورگر وب مشاهده کرد. ساختار فلدر بصورت زیر میباشد که در ادامه توضیح داده خواهد شد:

<http://smart-device.ir/ic/>

	فلدر برنامه سمت سرور
accept.png	ایکن کلید اکسپت
bell.gif	ایکن زنگ
bell.png	جایگزین ایکن زنگ
cntr.txt	شمارنده تعداد تصاویر ذخیره شده
index.html	اینترفیس برنامه تحت وب که کاربر مشاهده میکند
key.txt	متغیر وضعیت شناسی زنگ
mhsn.php	فایلی که دریافت/ارسال فلگها را انجام میدهد
notif.mp3	صدای زنگ
reject.png	ایکن ریجکت
rel.txt	متغیر رله خروجی
up.php	فایلی که تصاویر را دریافت و در سرور ذخیره میکند
pics	فلدری که تصاویر در آن ذخیره میشود
0.jpg	تصویر دریافتی
1.jpg	1تصویر ذخیره شده شماره
2.jpg	2تصویر ذخیره شده شماره

3.jpg	3 تصویر ذخیره شده شماره
...	
7.jpg	7 تصویر ذخیره شده شماره
8.jpg	8 تصویر ذخیره شده شماره
9.jpg	9 تصویر ذخیره شده شماره
Index.php	اینتر فیزی که تصاویر ذخیره شده را نمایش میدهد

روش کار بدین صورت است که دستگاه و اینتر فیس وب داده ها را توسط درخواست GET به فایل mhsn.php فرستاده و مقادیر متغیرهای مورد نیاز که در فایلهای تکست ذخیره شده اند را از آن دریافت میکنند.

توضیح اینتر فیس وب **index.html**

این فایل شامل کدینگ HTML جهت نمایش رابط کاربری بوده و با استفاده از JavaScript که یک زبان اسکریپتینگ سمت کاربر میباشد و همچنین بهره گیری از تکنیک AJAX، مقادیر ذخیره شده را از فایلهای تکست دریافت کرده و کلیکهای کاربر را از طریق فایل mhsn.php برای ارسال به دستگاه ذخیره مینماید.

```

<html>
<head>
<meta http-equiv="Content-Type" content="text/html; charset=us-ascii">
<title>Intercom</title>
<meta name="viewport" content="width=device-width, initial-scale=1" />

```

شروع فایل
بخش هد فایل
مشخصات محتوای فایل
عنوان فایل
نحوه نمایش فایل در دستگاه

جهت نمایش مناسب در گوشی، در اینتر فیس وب از زبان استایل شیت CSS و کتابخانه آماده بوت استرپ استفاده شده است. به کمک این کتابخانه، تصویر دریافتی بصورت تمام-عرض در دستگاه نمایش نشان داده شده و متناسب با سایز گوشی تغییر میکند. توضیحات کامل درباره این کتابخانه از سایت بوت استرپ به ادرس <https://getbootstrap.com/getting-started/> در دسترس میباشد.

```

<link href="https://maxcdn.bootstrapcdn.com/bootstrap/3.3.7/css/bootstrap.min.css" rel="stylesheet" />

```

در بخش استایل، ویژگیهای نمایشی یک اسنک بار مشخص شده. اسنک بار هنگام کلیک روی کلیدهای برنامه بصورت یک اعلان در پایین صفحه نمایش داده میشود. توضیحات بیشتر در این لینک: https://www.w3schools.com/howto/howto_js_snackbar.asp

```

<style type="text/css">
#snackbar {
visibility: hidden;
margin-left: -50px;
background-color: #333;
color: #fff;
text-align: center;
border-radius: 20px;
padding: 16px;

```



```
position: fixed;
z-index: 1;
left: 50%;
bottom: 30px;
font-size: 17px;
}
```

```
#snackbar.show {
  visibility: visible;
  -webkit-animation: fadein 0.5s, fadeout 0.5s 2.5s;
  animation: fadein 0.5s, fadeout 0.5s 2.5s;
}
```

```
@-webkit-keyframes fadein {
  from {bottom: 0; opacity: 0;}
  to {bottom: 30px; opacity: 1;}
}
```

```
@keyframes fadein {
  from {bottom: 0; opacity: 0;}
  to {bottom: 30px; opacity: 1;}
}
```

```
@-webkit-keyframes fadeout {
  from {bottom: 30px; opacity: 1;}
  to {bottom: 0; opacity: 0;}
}
```

```
@keyframes fadeout {
  from {bottom: 30px; opacity: 1;}
  to {bottom: 0; opacity: 0;}
}
```

```

}

img{
padding: 5px;
}
</style>
</head>
<body style="background-color:#F6FCFF">
<center>

<div class="row">
<div class="col-xs-4"></div>
<div class="col-xs-4"></div>
<div class="col-xs-4"></div>
</div>
<div class="jumbotron text-center">
<h3><a href="./pics">Saved Pictures</a></h3>
</div>
<div id="snackbar">Config Sent</div>
<audio id="sndNotif" preload="auto" src="notif.mp3"></audio>
<script>
var myVar = setInterval(myTimer, 3000);
function showSnackbar() {
navigator.vibrate = navigator.vibrate || navigator.webkitVibrate || navigator.mozVibrate || navigator.msVibrate;
if (navigator.vibrate) {
navigator.vibrate(100);
}
var x = document.getElementById("snackbar")

```

پایان بخش استایل

پایان بخش هد فایل

شروع بدنه فایل با پس زمینه ابی کم رنگ

کل محتویات بدنه وسط چین میشوند

نمایش تصویر دریافتی

تعریف یک سطر جهت نمایش ایکنهای اکسپت و ریجکت و زنگ

نمایش ایکن اکسپت

نمایش ایکن زنگ

نمایش ایکن ریجکت

پایان سطر مربوط به ایکنها

نمایش لینک تصاویر ذخیره شده

بخش مربوط به اسنک بار

صدای زنگ

بخش مربوط به جاواسکریپت که وظیفه بروزرسانی اینترفیس و انتقال فلگها را برعهده دارد

تایمیری که هر 3 ثانیه تابع بروزرسانی صفحه را اجرا مینماید

تابع نمایش اسنک بار که با کلیک کاربر روی ایکنها اجرا شده و ویریه را هم فعال مینماید

دریافت وبکیت و ویریه دستگاه

در صورت پشتیبانی دستگاه از ویریه، بمدت 100 میلی ثانیه دستگاه ویریه میکند

```

x.className = "show"; // نمایش اسنک بار
setTimeout(function(){ x.className = x.className.replace("show", ""); }, 500); // بمدت 500 میلی ثانیه
}

function fcnAccept() { // این تابع با کلیک ایکن اکسپت اجرا شده و مقدار 1 را برای ذخیره شدن در متغیر خروجی، ارسال مینماید
    var client = new XMLHttpRequest(); // متغیر مورد نیاز برای ارسال دیتا
    client.open("GET", "http://smart-device.ir/ic/mhsn.php?o=1"); // 1 بازکردن درخواست مورد نیاز به روش گت جهت ارسال مقدار
    client.send(); // ارسال دیتا که باعث فعال شدن خروجی اکسپت(سبز) میشود
    showSnackBar(); // نمایش اسنک بار و ویبره
}

function fcnReject() { // این تابع با کلیک ایکن اکسپت اجرا شده و مقدار 2 را برای ذخیره شدن در متغیر خروجی، ارسال مینماید
    var client = new XMLHttpRequest(); // متغیر مورد نیاز برای ارسال دیتا
    client.open("GET", "http://smart-device.ir/ic/mhsn.php?o=2"); // 2 بازکردن درخواست مورد نیاز به روش گت جهت ارسال مقدار
    client.send(); // ارسال دیتا که باعث فعال شدن خروجی ریجکت(قرمز) میشود
    showSnackBar(); // نمایش اسنک بار و ویبره
}

function fcnPic(){ // این تابع با کلیک روی تصویر دریافتی اجرا شده و مقدار 2 را برای ذخیره شدن در متغیر خروجی، ارسال مینماید
    var client = new XMLHttpRequest(); // متغیر مورد نیاز برای ارسال دیتا
    client.open("GET", "http://smart-device.ir/ic/mhsn.php?o=3"); // 3 بازکردن درخواست مورد نیاز به روش گت جهت ارسال مقدار
    client.send(); // ارسال دیتا که باعث فعال شدن فلگ عکسبرداری میشود
    showSnackBar(); // نمایش اسنک بار و ویبره
}

function fcnDismiss(){ // این تابع با کلیک روی ایکن زنگ اجرا شده و مقدار 2 را برای ذخیره شدن در متغیر ورودی، ارسال مینماید
    var client = new XMLHttpRequest(); // متغیر مورد نیاز برای ارسال دیتا
    client.open("GET", "http://smart-device.ir/ic/mhsn.php?i=2"); // 2 بازکردن درخواست مورد نیاز به روش گت جهت ارسال مقدار
    client.send(); // ارسال دیتا که باعث غیرفعال شدن صدای زنگ میشود
    showSnackBar(); // نمایش اسنک بار و ویبره
}

function myTimer() { // تابعی که جهت دریافت و نمایش تصویر جدید و وضعیت زنگ و بروزرسانی صفحه بکار میرود و هر 3 ثانیه اجرا میشود
    var d = new Date(); // متغیر زمان که جهت متغیر رندم بکار میرود تا تصویری تازه بغیر از تصویر ذخیره شده در کش مرورگر دریافت شود
    document.getElementById("cam").src="./pics/0.jpg?v=" + d.getTime(); // بروزرسانی تصویر
}

```

```

var client = new XMLHttpRequest();
client.open("GET", "http://smart-device.ir/ic/key.txt?v=" + d.getTime());
client.onreadystatechange = function() {
if(client.responseText.includes("1")) {
document.getElementById("imgBell").src="http://smart-device.ir/ic/bell.gif";
document.getElementById("sndNotif").play();
navigator.vibrate = navigator.vibrate || navigator.webkitVibrate || navigator.mozVibrate || navigator.msVibrate;
if (navigator.vibrate) {
navigator.vibrate([100,100,100,100,100]);
}
} else if(client.responseText.includes("2")){
document.getElementById("imgBell").src="http://smart-device.ir/ic/bell.png";
}
}
client.send();
}
</script>
</center>
</body>
</html>

```

متغیر مورد نیاز برای دریافت دیتا

دریافت متغیر ورودی شناسی زنگ

وقتی دریافت متغیر ورودی شناسی زنگ دریافت شود این تابع اجرا میگردد

اگر متغیر ورودی شناسی زنگ شامل عدد 1 باشد یعنی شناسی فشرده شده و زنگ بصدا در می آید

نمایش انیمیشن زنگ

پخش صدای زنگ

چک کردن پشتیبانی دستگاه از ویبره

فعال شدن ویبره دستگاه در 5 ضرباهنگ 100 میلی ثانیه ای

اگر متغیر ورودی شناسی زنگ شامل عدد 2 باشد یعنی شناسی فشرده نشده

غیرفعال کردن انیمیشن زنگ

اجرای درخواست دریافت متغیر ورودی شناسی زنگ

پایان جاوااسکریپت

پایان مارکاپ وسط چین

پایان بدنه فایل

پایان فایل

توضیح فایل **mhsn.php**

این فایل در واقع رابطی بین دستگاه/اپلیکیشن با متغیرهای ذخیره شده در فایل‌های تکست میباشد. اگر پارامتر *i* همراه با مقدار شامل 1 یا 2 یا 3 به این فایل ارسال شود، درون فایل *key.txt* ذخیره شده و مقدار رله خروجی از فایل *rel.txt* خوانده شده و برای ایفن ارسال میگردد. بدین ترتیب سرور از ورودی شناسی زنگ مطلع شده و برد نیز وضعیتی که باید بر رله خروجی اعمال کند را دریافت مینماید. برای تغییر خروجی رله نیز اپلیکیشن پارامتر *o* را برای این فایل ارسال مینماید.

شرح پارامترهای ارسالی در جدول زیر توضیح داده شده است:

پارامتر ارسالی	شرح
<i>i</i> =1	شناسی زنگ فشرده شده است، ارسالی از طرف برد ایفن
<i>i</i> =2	شناسی زنگ فشرده نشده است، ارسالی از اپلیکیشن جهت سایلنت کردن صدای زنگ

i=3	تغییری در سیستم ایجاد نمیکند و تنها جهت دریافت وضعیت خروجی توسط ایفن ارسال میگردد
o=1	خروجی رله 1 (سبز) روشن گردد، ارسالی از طرف اپلیکیشن
o=2	خروجی رله 2 (قرمز) روشن گردد، ارسالی از طرف اپلیکیشن
o=3	دستور عکس برداری، ارسالی از طرف اپلیکیشن

```

<?php
$input = $_GET['i'];
if($input==1 || $input==2 || $input==3) {
    if($input!=3) {
        $ourFileHandle = fopen("key.txt", 'w') or die("can't open file");
        fwrite($ourFileHandle, $input);
        fclose($ourFileHandle);
    }
    $ourFileHandle = fopen("rel.txt", 'r') or die("can't open file");
    $theData = fread($ourFileHandle , 1);
    fclose($ourFileHandle);
    echo("UUU");echo($theData);
} else {
    $output = $_GET['o'];
    if($output==1 || $output==2 || $output==3){
        $ourFileHandle = fopen("rel.txt", 'w') or die("can't open file");
        fwrite($ourFileHandle, $output);
        fclose($ourFileHandle);
    }
    fclose($ourFileHandle);
}
?>

```

شروع اسکریپت

دریافت پارامتر ورودی از درخواست گت

اگر مقدار پارامتر ورودی برابر با 1 یا 2 یا 3 باشد این بخش اجرا میشود

اگر مقدار پارامتر مخالف 3 باشد، مقدار آن در فایل تکست مربوط به ورودی شاسی زنگ ذخیره میشود

باز کردن فایل تکست جهت نوشتن

نوشتن مقدار پارامتر ورودی در فایل

بستن فایل

باز کردن فایل مربوط به خروجی رله جهت خواندن

خواندن بایت اول فایل در متغیر دیتا

بستن فایل

نمایش دیتا با فرمت تعریف شده

اگر مقدار پارامتر ورودی برابر با 1 یا 2 یا 3 نباشد، این بخش اجرا میشود

دریافت مقدار پارامتر مربوط به خروجی رله

اگر مقدار پارامتر خروجی برابر با 1 یا 2 یا 3 باشد، این بخش اجرا میشود

باز کردن فایل متغیر رله جهت نوشتن

نوشتن مقدار خروجی در فایل رله

بستن فایل رله

پایان بخش مربوط به نوشتن فایل رله

بستن فایل‌های باز

پایان اسکریپت

توضیح فایل up.php

این فایل، عکس را از برد ایفن دریافت کرده و در سرور ذخیره مینماید. جهت دسترسی کاربر، از یک کانتر (نگهداری شده در cntr.txt) بهره گرفته شده تا بتوان 9 عکس را ذخیره نمود.

<?php

شروع اسکریپت

```

$uploaddir = "pics/";
$uploadfile=$_GET['n'];

if (is_uploaded_file($_FILES['photo']['tmp_name'])) {
    if ($_FILES["photo"]["size"] > 500000) {
        echo " File is too large.";
    } else {
        move_uploaded_file($_FILES['photo']['tmp_name'], $uploaddir.$uploadfile);
        $ourFileHandle = fopen("cntr.txt", 'r') or die("can't open file");
        $theData = fread($ourFileHandle , 1);
        fclose($ourFileHandle);
        if($theData<9) $theData++;
        else $theData=1;
        $ourFileHandle = fopen("cntr.txt", 'w') or die("can't open file");
        fwrite($ourFileHandle, $theData);
        fclose($ourFileHandle);
        copy($uploaddir.$uploadfile,$uploaddir.$theData.".jpg");
        echo " UpOK";
    }
} else {
    echo " erRor";
}
?>

```

قلدري كه عكسها در ان نگهداري ميشوند
 دريافت نام فايل ابلود شده
 اطمينان از صحت ابلود عكس
 اگر حجم عكس از 500 كيلو بيشتر باشد نادیده گرفته خواهد شد
 در صورتی که حجم فايل در حد مجاز باشد ذخيره خواهد شد
 انتقال عكس ابلود شده به فلدر نگهداري
 باز كردن فايل كانتر جهت خاندن
 خاندن 1 بابت اول فايل كانتر و نگهداري در متغير ديتا
 بستن فايل كانت
 اگر مقدار كانتر از 9 كمتر باشد يكي به ان افزوده ميگردد
 وگرنه مقدارش 1 ميگردد
 باز كردن فايل كانتر جهت نوشتن
 نوشتن مقدار متغير ديتا(شامل مقدار جديد كانتر) در فايل كانتر
 بستن فايل كانتر
 كپی كردن عكس ابلد شده با نام كانتر
 نمايش موفقیت اميز بودن ابلد
 در صورت عدم موفقیت در ابلد عكس، پيام خطا نمايش داده ميشود
 پايان اسكريبت

توضیح فايل pics/index.php

اين فايل عكسهای نگهداری شده در فلدر pics را برای کاربر نمايش میدهد كه جهت نمايش مناسب در تمامی دستگاہها از جمله گوشیهای موبایل، از زبان استايل شيت CSS بهره گرفته شده است. برای آشنایی با CSS در لينك <https://www.w3.org/standards/webdesign/htmlcss> توضیحات بسیار خوبی داده شده است.

```

<html>
<head>
<style>
div.gallery {

```

شروع فايل
 بخش هد فايل شامل كدهای استايل شيت
 كدهای استايل شيت

```
border: 1px solid #ccc;
}

div.gallery:hover {
border: 1px solid #777;
}

div.gallery img {
width: 100%;
height: auto;
}

div.desc {
padding: 15px;
text-align: center;
}

* {
box-sizing: border-box;
}

.responsive {
padding: 0 6px;
float: left;
width: 24.99999%;
}

@media only screen and (max-width: 700px) {
.responsive {
width: 49.99999%;
margin: 6px 0;
```

```

}
}

@media only screen and (max-width: 500px) {
    .responsive {
        width: 100%;
    }
}

.clearfix:after {
    content: "";
    display: table;
    clear: both;
}

</style>
</head>
<body>
<p><button onclick="window.history.back();">Go Back</button></p>
<?php
function format_size($size) {
    $sizes = array(" Bytes", " KB", " MB", " GB", " TB", " PB", " EB", " ZB", " YB");
    if ($size == 0) { return('n/a'); } else {
        return (round($size/pow(1024, ($i = floor(log($size, 1024)))), 2) . $sizes[$i]); }
    }
}
$images = glob("*.jpg");
foreach($images as $image) {
    echo '<div class="responsive"><div class="gallery"><a href="'.$image.'"></a><div
class="desc">'.$image.' '.format_size(filesize($image)).'<br />'.date('F d Y H:i:s',filemtime($image)).'</div></div></div>';
}
?>
</body>
</html>

```

پایان کدهای استایل شیت

پایان بخش هد فایل

بدنه فایل

کلید برگشت به صفحه قبل

جهت نمایش عکس و نام و مشخصاتش نیاز به اسکرپت است که در این بخش نوشته شده

تابعی که سایز فایل را بصورت کاربرپسند نمایش میدهد

نگهداری نام عکسهای موجود در این فلدر بصورت ارایه

برای تمامی عکسها، این حلقه اجرا شده و عکسها به همراه نام و مشخصاتش نمایش داده میشوند

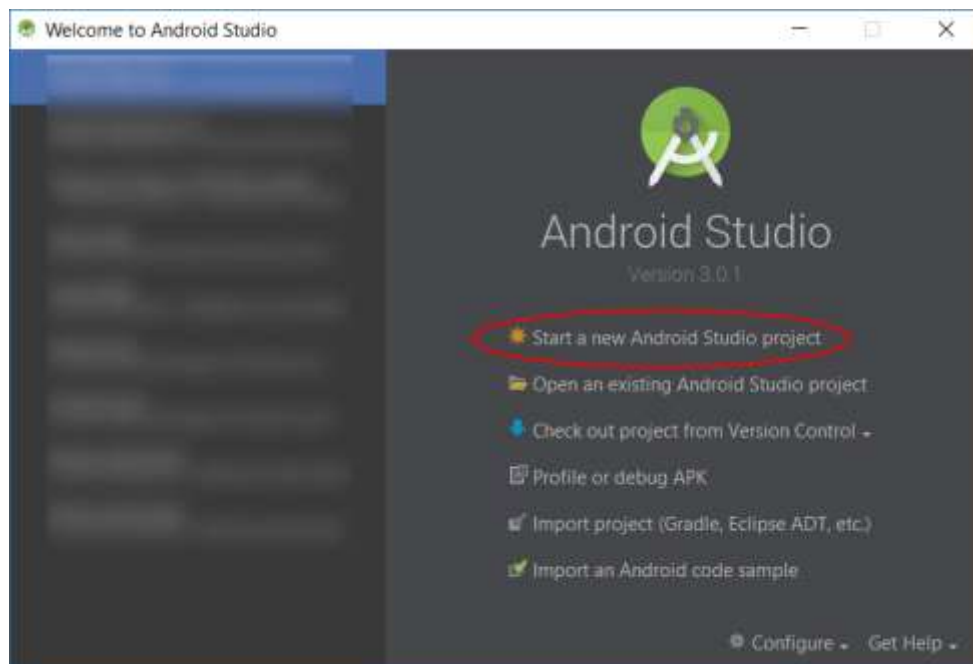
پایان اسکرپت

پایان بدنه فایل

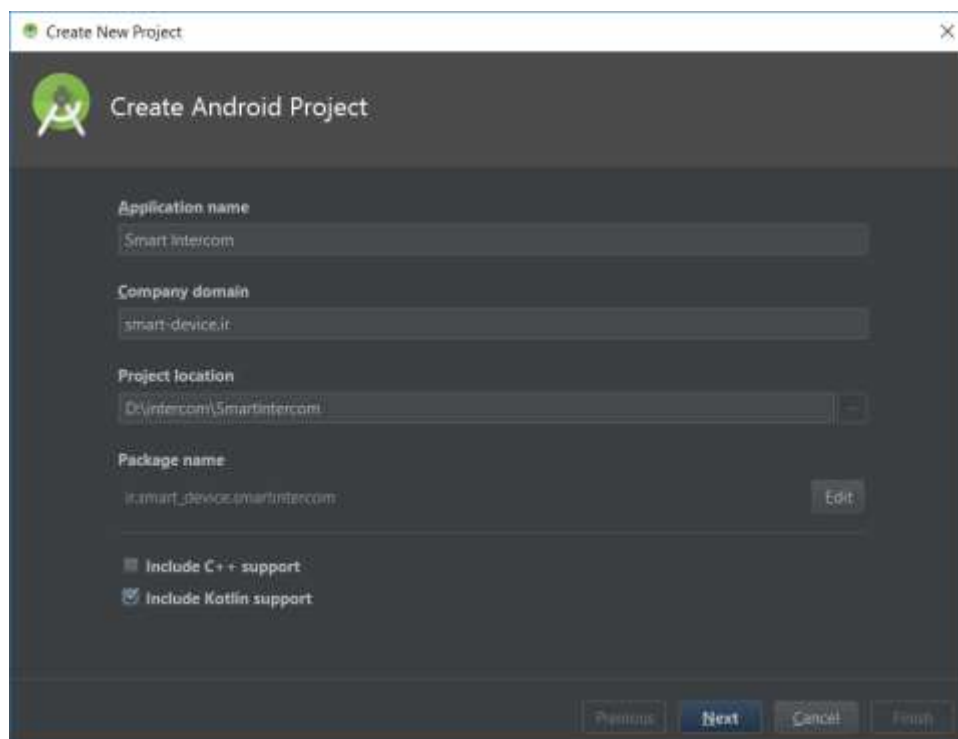
پایان فایل

توضیح اپلیکیشن اندرید

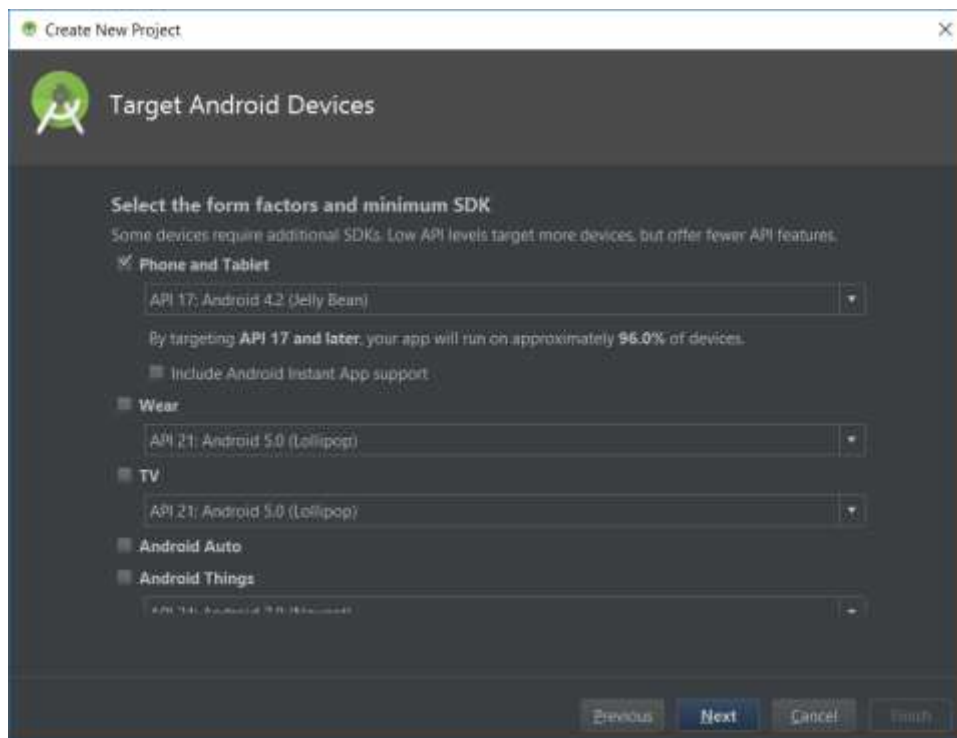
بیشتر کار مربوط به اینترفیس کاربری در بخش اینترفیس وب انجام شده و برای اپ اندریدی، به یک webview و کانفیگ مناسب آن نیاز داریم. بدین منظور از برنامه Android Studio که IDE رسمی شرکت گوگل برای توسعه اپهای اندریدی میباشد بهره گرفته شده. زبان برنامه نویسی مورد استفاده Kotlin است که به تازگی توسط گوگل پشتیبانی و سفارش شده است. از مزایای کاتلین نسبت به جاوا میتوان به سادگی آن اشاره نمود. برای برنامه نویسی کاتلین میبایست آخرین ورژن اندرید استادیو را از سایت <https://developer.android.com/studio/index.html> دانلود و نصب نمود. پس از نصب و اجرای برنامه گزینه استارت یک پروژه جدید را انتخاب میکنیم:



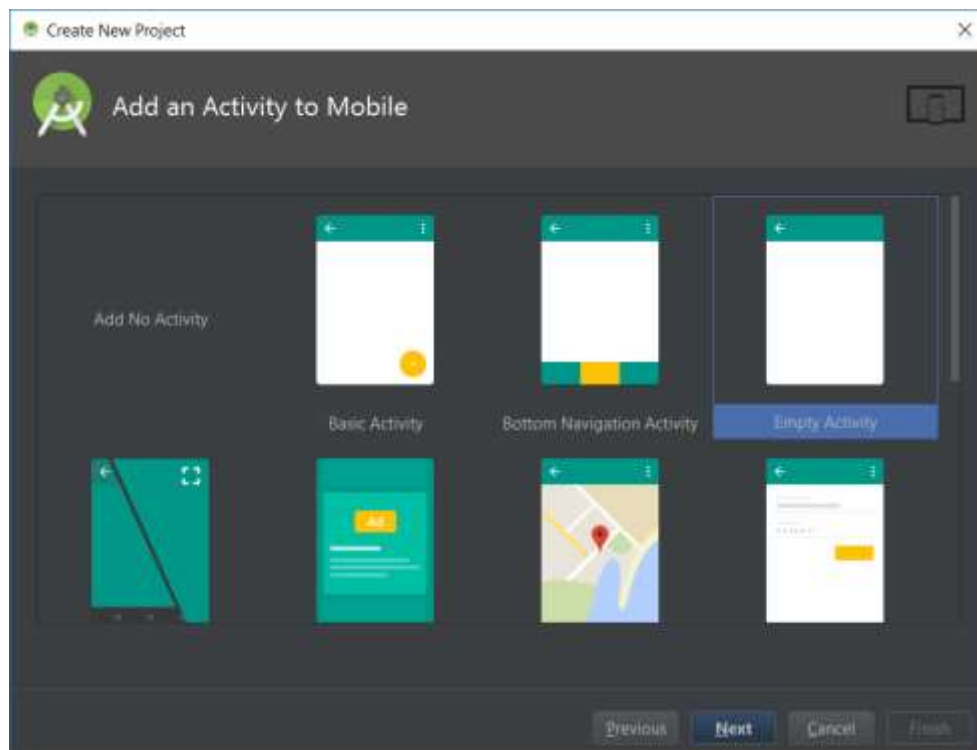
در کادر باز شده نام اپلیکیشن و سایر مشخصات را وارد کرده و گزینه پشتیبانی از کاتلین در پایین کادر را هم فعال میکنیم:



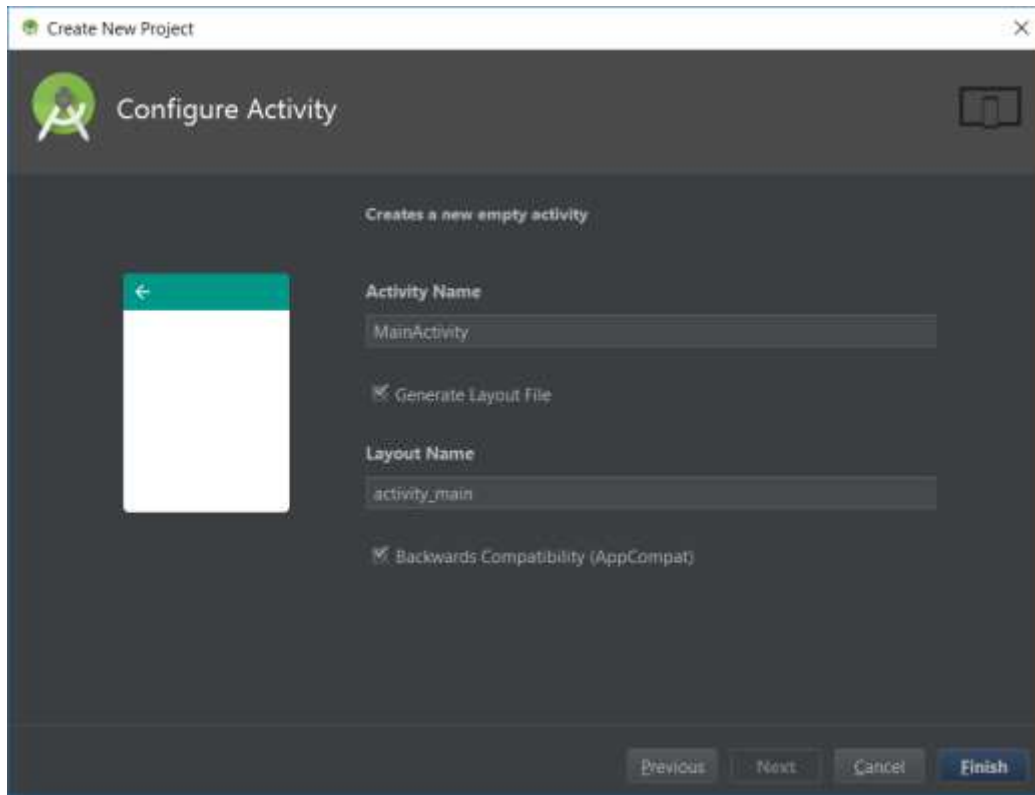
در مرحله بعد دستگاه‌های هدف را انتخاب می‌کنیم که در اینجا گوشی و تبلت‌های با اندروید 4.2 به بالا مدنظر است:



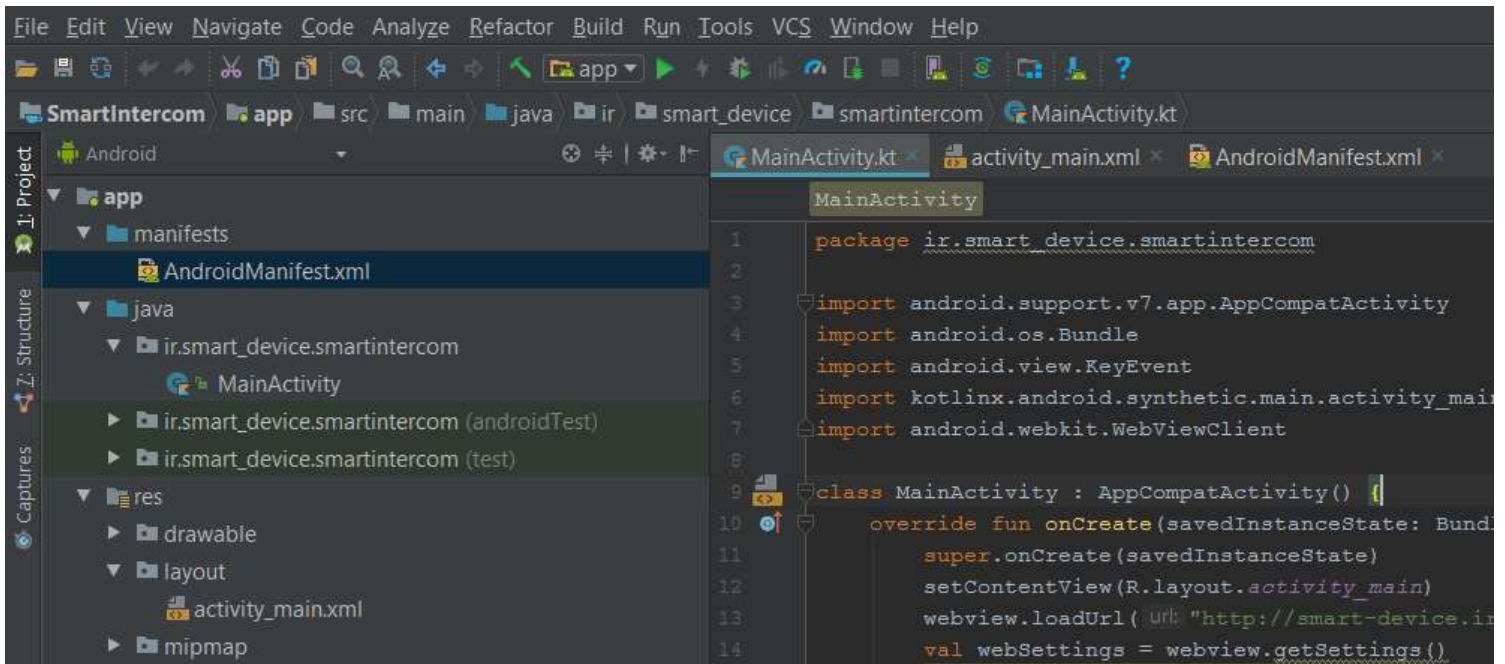
در بخش افزودن اکتیویته، یک اکتیویته خالی برگزیده:



و انرا MainActivity مینامیم و روی پایان کلیک می‌کنیم:



توضیحات کامل درباره برنامه نویسی اندرید در سایت <https://developer.android.com/> در دسترس میباشد.



نمایی از پروژه ایجاد شده

هر پروژه شامل یک فایل مانیفست میباشد که مشخصات کلی پروژه در آن تعریف میگردد. جهت دسترسی برنامه به اینترنت و همچنین بهره گیری از وبسایت، این دو خط را به فایل AndroidManifest.xml میافزاییم:

```
<uses-permission android:name="android.permission.INTERNET" />
<uses-permission android:name="android.permission.VIBRATE" />
```

هر اکتیویته یا صفحه که نقش اینترفیس کاربری را دارد، توسط یک فایل xml تعریف میشود و با یک فایل kt نیز در تعامل است. اکتیویته این پروژه activity_main.xml تنها شامل یک WebView میباشد:

```
<?xml version="1.0" encoding="utf-8"?>
<android.support.constraint.ConstraintLayout xmlns:android="http://schemas.android.com/apk/res/android"
    xmlns:app="http://schemas.android.com/apk/res-auto"
    xmlns:tools="http://schemas.android.com/tools"
    android:layout_width="match_parent"
    android:layout_height="match_parent"
    tools:context="ir.smart_device.smartintercom.MainActivity">

    <WebView xmlns:android="http://schemas.android.com/apk/res/android"
        android:id="@+id/webview"
        android:layout_width="fill_parent"
        android:layout_height="fill_parent"
        />
</android.support.constraint.ConstraintLayout>
```

فایل MainActivity.kt شامل برنامه اصلی میباشد که در ابتدا با نام پکیج آغاز میگردد:

```
package ir.smart_device.smartintercom
```

ایمپورتهای مورد استفاده در این برنامه:

```
import android.support.v7.app.AppCompatActivity
import android.os.Bundle
import android.view.KeyEvent
import kotlinx.android.synthetic.main.activity_main.*
import android.webkit.WebViewClient
```

```
class MainActivity : AppCompatActivity() {
    override fun onCreate(savedInstanceState: Bundle?) {
        super.onCreate(savedInstanceState)
        setContentView(R.layout.activity_main)
        webview.loadUrl("http://smart-device.ir/ic/")
        val webSettings = webview.getSettings()
        webSettings.setJavaScriptEnabled(true)
        webview.setWebViewClient(WebViewClient())
    }
```

کلاس اصلی برنامه
تابع اصلی برنامه که هنگام ایجاد اکتیویته اجرا میگردد
سوپرکلاس ویرچوال ماشین دالویک
تعیین صفحه اکتیویته مرتبط با این برنامه
تعیین آدرس وب مورد استفاده در وب ویو
متغیری که برای کانفیگ وب ویو بکار میرود
فعال کردن جاوااسکریپت که بصورت دیفالت غیرفعال میباشد
فعال کردن امکان پیمایش و باز کردن لینکها در وب ویو

تابعی که هنگام کلیک روی ایکن عقبگرد ران میشود و امکان پیمایش به وب ویو میدهد:

```
override fun onKeyDown(keyCode: Int, event: KeyEvent): Boolean {
    // Check if the key event was the Back button and if there's history
    if (keyCode == KeyEvent.KEYCODE_BACK && webview.canGoBack()) {
        webview.goBack()
        return true
    }
    // If it wasn't the Back key or there's no web page history, bubble up to the default
    // system behavior (probably exit the activity)
    return super.onKeyDown(keyCode, event)
}
```

پس از اعمال تغییرات بالا در فایل‌های پروژه، میتوان از طریق Build پروژه را کامپایل کرده و فایل APK را جهت اجرا روی گوشی بدست آورد و یا با اتصال گوشی و فعال کردن قابلیت دیباگ از طریق USB، پروژه را ران و دیباگ نمود.

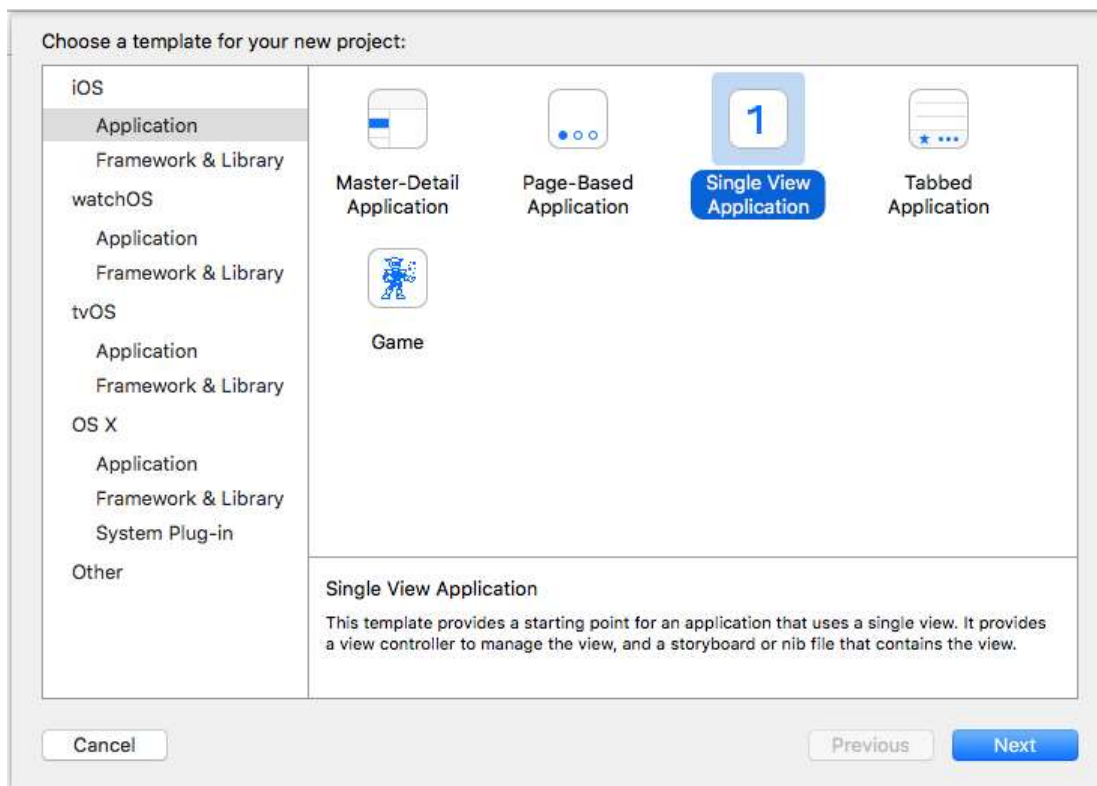
توضیح اپلیکیشن iOS

برای ساخت برنامه برای پلتفرم iOS، نیاز به Xcode IDE میباشد که میتوان از لینک <https://developer.apple.com/download/> دانلود نمود. راهنما و توضیحات کامل نیز از طریق سایت <https://developer.apple.com/documentation/> در دسترس است.

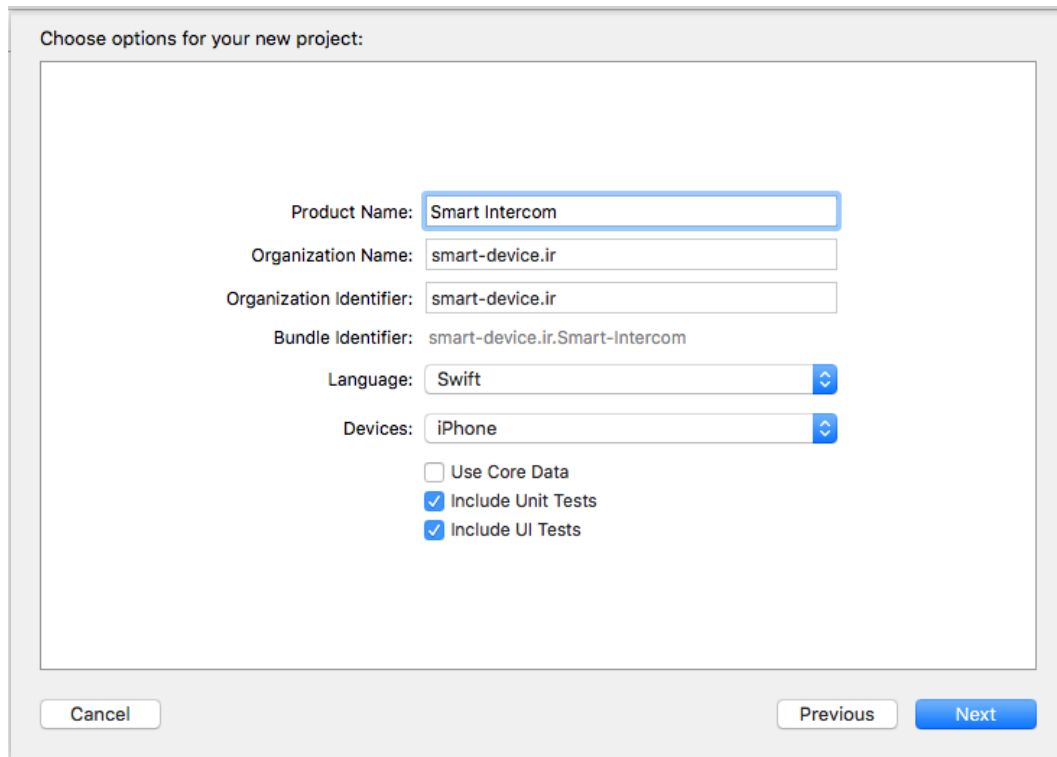
پس از دانلود و نصب Xcode، انرا اجرا کرده و یک پروژه جدید ایجاد میکنیم:



در کادر باز شده اپلیکیشن تک نما را برگزیده و نکست میکنیم:

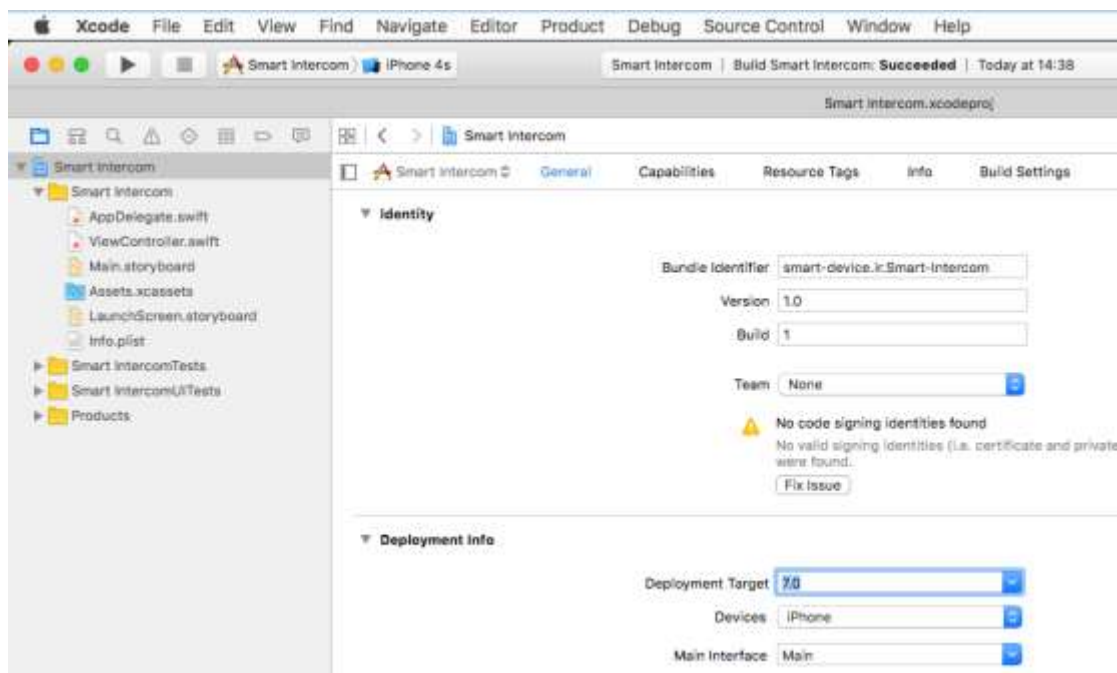


نام پروژه و سایر مشخصات را وارد کرده و زبان برنامه نویسی را سوئیفت انتخاب میکنیم. سوئیفت جایگزین پیشنهادی اپل برای توسعه اپ میباشد.



در پایان مکان ذخیره پروژه را مشخص کرده و با کلیک روی Create پروژه ایجاد میگردد.

سویفت روی iOS ورژن 7 به بعد کار میکند. بنابراین میبایست از بخش Deployment Info گزینه Deployment Target روی ورژن 7.0 تنظیم گردد:



هر اینترفیس اپ iOS شامل حداقل یک فایل استوری برد Main.storyboard و یک ویوکنترلر ViewController.swift میباشد. استوری برد اینترفیس گرافیکی است که کاربر میبیند و کنترلر برنامه مرتبط با آن میباشد. در این پروژه برای اضافه نمودن WebView به استوری برد از دستورات سویفت بهره گرفته شده که در هنگام اجرای برنامه، وب ویو به اینترفیس افزوده میشود. بدین منظور کد زیر میبایست پس از کد مربوط به بارگذاری اینترفیس افزوده گردد:

```
let myWebView:UIWebView = UIWebView(frame: CGRectMake(0, 0, UIScreen.mainScreen().bounds.width,
UIScreen.mainScreen().bounds.height))
```

معرفی وب ویو بعنوان یک ویوی تمام صفحه

```
myWebView.loadRequest(NSURLRequest(URL: NSURL(string: "http://smart-device.ir/ic/"))!))
```

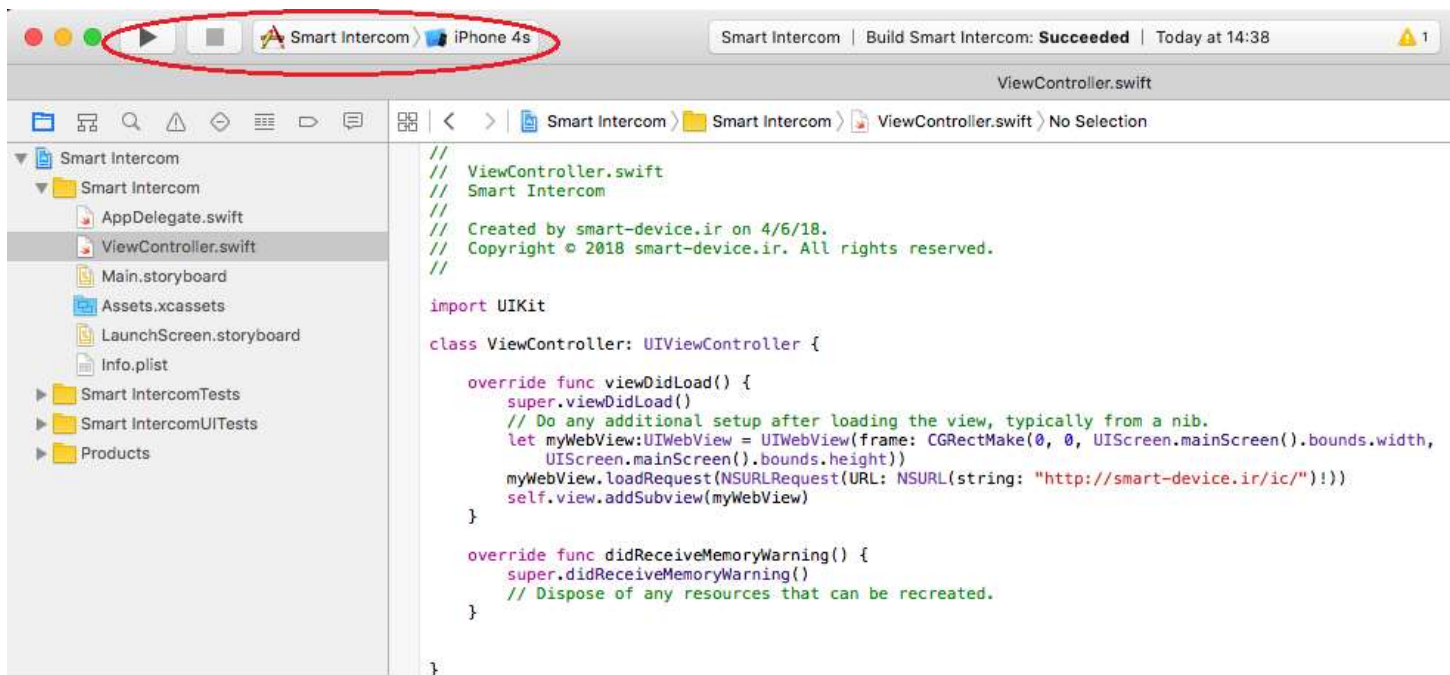
ادرس اینترنتی وب ویو

```
self.view.addSubview(myWebView)
```

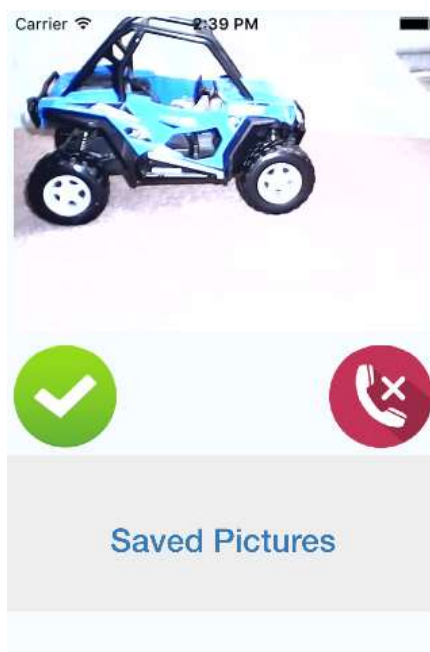
افزودن وب ویو به اینترفیس اپ

توضیحات کامل وب ویو در سایت اپل به ادرس <https://developer.apple.com/documentation/webkit/webview> در دسترس میباشد.

سپس در بخش اجرای اپ در سمت چپ-بالا، دستگاه هدف را تعیین کرده و روی ران کلیک میکنیم:



اپ کامپایل شده و درون شبیه ساز اجرا میگردد:



البته از آنجا که دستگاههای اپل فاقد کلید عقبگرد میباشند، نیاز به افزودن این کلید بصورت نرم افزاری میباشد که در اسناد اپل بطور کامل توضیح داده شده است:

<https://developer.apple.com/library/content/documentation/Cocoa/Conceptual/DisplayWebContent/Tasks/BackForwardList.html>

دانلد سرس کد پروژه:

<https://github.com/smart-device/Smart-Intercom/>

دیتاشیت ماژول:

https://www.makerfabs.com/desfile/files/A6_A7_A6C_datasheet-EN.pdf

دستورات AT Command ماژول:

https://www.makerfabs.com/desfile/files/A6_A7_A6C_A20%20AT%20Command%20V1.03.pdf

تهیه شده در گروه فنی مهندسی طراحان الکترونیک

97/01/15

<http://smart-device.ir>



[@android_electronic_project](https://www.instagram.com/android_electronic_project)

با سپاس از جناب آقای مهندس کی‌نژاد (knowledgeplus.ir)